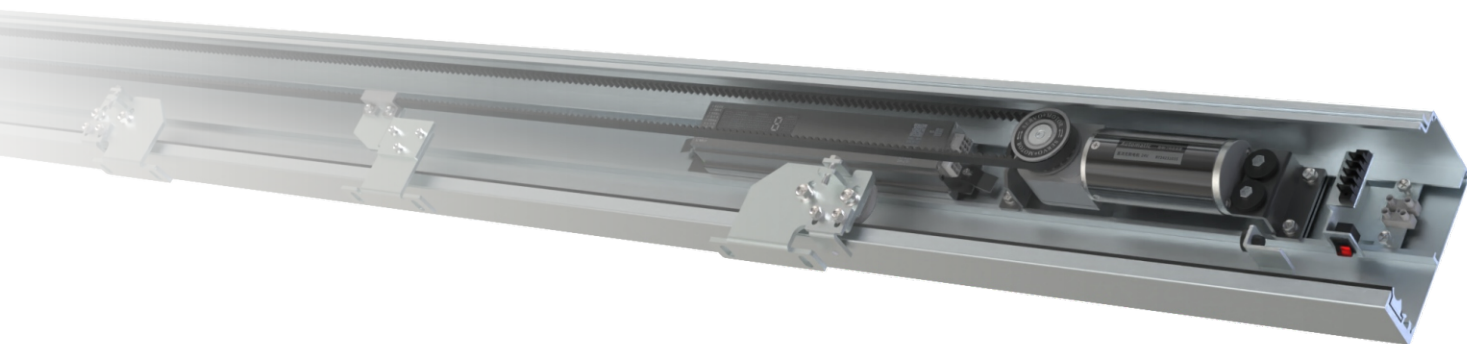


施工说明书

ORD-260型气密门机组

- 自动门的施工请委托指定的经销商或专业单位,非专业人员进行施工会有危险。
- 根据有光电气施工的法令,法规,务必由“专业人员”进行施工。
- 为作好维护保养工作,请务必保管好本说明书。



电动气密门装置

通过ISO9001产品质量体系认证,通过公安部安全防范系统产品检测

目 录

1、有关安全注意事项	1
2、关键提示	2
3、装配部件的位置	3
4、导轨、吊件截面图	4
5、产品特点	5
6、技术指标	5
7、装箱零部件一览表	6
8、安装流程图	7
9、气密门技术图纸	8
10、各部件的安装	9
11、吊轮的安装	10
12、门扇的安装和调整	10
13、控制器与接线端子的介绍	11
15、传感器的连接	11
16、门禁刷卡器(选配件)的连接	12
17、双门互锁连接	12
18、安全光线(选配件)的连接	13
19、后备电源与电锁(选配件)的连接	13
20、门禁配件的连接(总)	14
21、遥控器(选配件)的安装	15
22、动作过程说明	15
23、故障排除	16-17

有关安全的注意事项

注：用户务必遵守的内容和种类用以下图示和说明



警告 处理失误时，会产生令使用者死亡或负伤的可能。



注意 处理失误时，会产生使用者受到伤害或发生物质损失的可能性。



此图表示不得进行的
“禁止”内容。

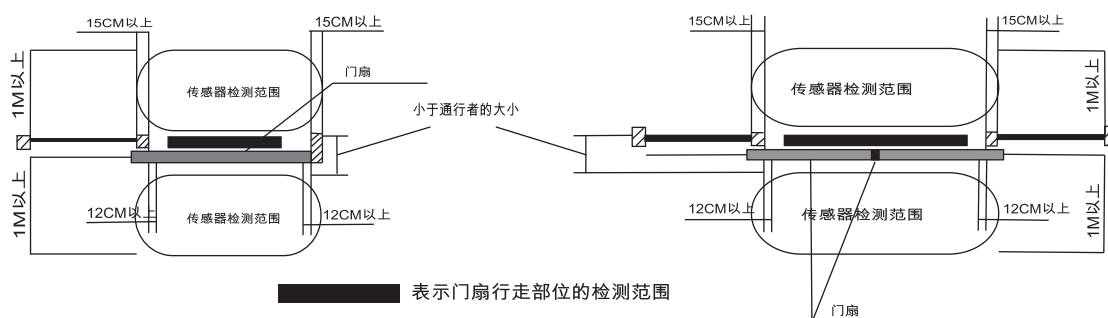


此图表示必须的
“强制性”内容。



警告

- ❗ **施工和调整请务必按照施工说明书进行。**
施工和调整中如有不慎，会造成火灾，触电，坠落等事故。
- ❗ **施工作业时请勿让通行者通过自动门或靠近作业现场。**
如工具或部件不慎坠落，会造成人员伤害。
- ⊘ **请勿改造零件。**
会造成火灾，触电，附落等事故。
- ⊘ **请勿使用规定电压，频率以外的电源。**
会造成火灾，触电等事故。
- ❗ **请设置，调整传感器，使门的开口部位充分进入检测范围，不出现死角。**
如检测范围过小或留死角，会使通行者被门冲撞或夹击，造成伤害。
- ❗ **请务必设置安全光线，确保门扇行走部位的检测范围。**
否则会使通行者被门扇冲撞，夹击，造成伤害。



- ❗ **万一上述检测范围无法确保，为保证通行者通过检测范围，请务必通过放置盆栽植物等方法限制通行，并向业主说明情况。**
如有不慎，会使通行者被冲撞，夹击，造成伤害。

关键提示 安装 (应用) 秘诀

尊敬的安装工程师: 以下是大家在安装 (应用) 实例中汇总的小秘诀, 希望能和您一起分享!

门不动的问题:

- 1、电源不通, 没有送电:**
重新送电。
- 2、处在遥控锁门或常开:**
将遥控器按到自动。
- 3、存在断线:**
检查排除感应器、电控器、电机、安全光线, 存疑的接线。
- 4、安全光线失灵:**
解除安全光线接线, 门就能正常运行, 更新安全光线或电控器, 同时排除其它存疑问题的部件。
- 5、感应器失灵:**
解除感应接线, 按下“测试键”门都能正常运行后, 同时排除其它存疑问题的部件后, 更新感应器。
- 6、控制器失灵:**
解除感应接线, 多次按下“测试键”门都不能正常运行, 检查相接电机的线。同时排除其它存疑问题的部件后, 更新电控器。
- 7、电机失灵:**
解除感应接线, 多次按下“测试键”门都不能正常运行后, 检查相接电机的线。更新电机, 同时排除其它存疑问题的部件。
- 8、由于外接其他门禁设备, 发出错误信号:**
解除门禁接线, 多次按下“测试键”, 门正常运行时, 要检修或更新连接的门禁设备。
- 9、门体卡住:**
检查门体结构变形情况, 检查损坏承重部件情况, 重新加固或更新部件。

门关不住的问题 (感应器)

- 1、安装的位置, 处于横梁下面**(因为检测活动等待的两个门体):
向上移, 重新安装。
- 2、不锈钢包箱框抖动:**
加固包箱。
- 3、灵敏度过大:**
向左调小点 (用专用小螺丝刀)。
- 4、天线的位置, 偏向内侧:**
向外调一点 (打开壳, 用手身外调整一点)。

遥控器失灵的问题:

- 1、没有重新对码:**
重新对码。
- 2、用完电:**
更新内部电池。
- 3、手柄故障:**
另外1个手柄正常, 这个手柄可能无电或存在故障, 更新。
- 4、接收器故障 (内置于控制器)**
已经使用了一个月以上, 2个手柄同时失灵, 可以判断为接收器故障, 更新电控器。

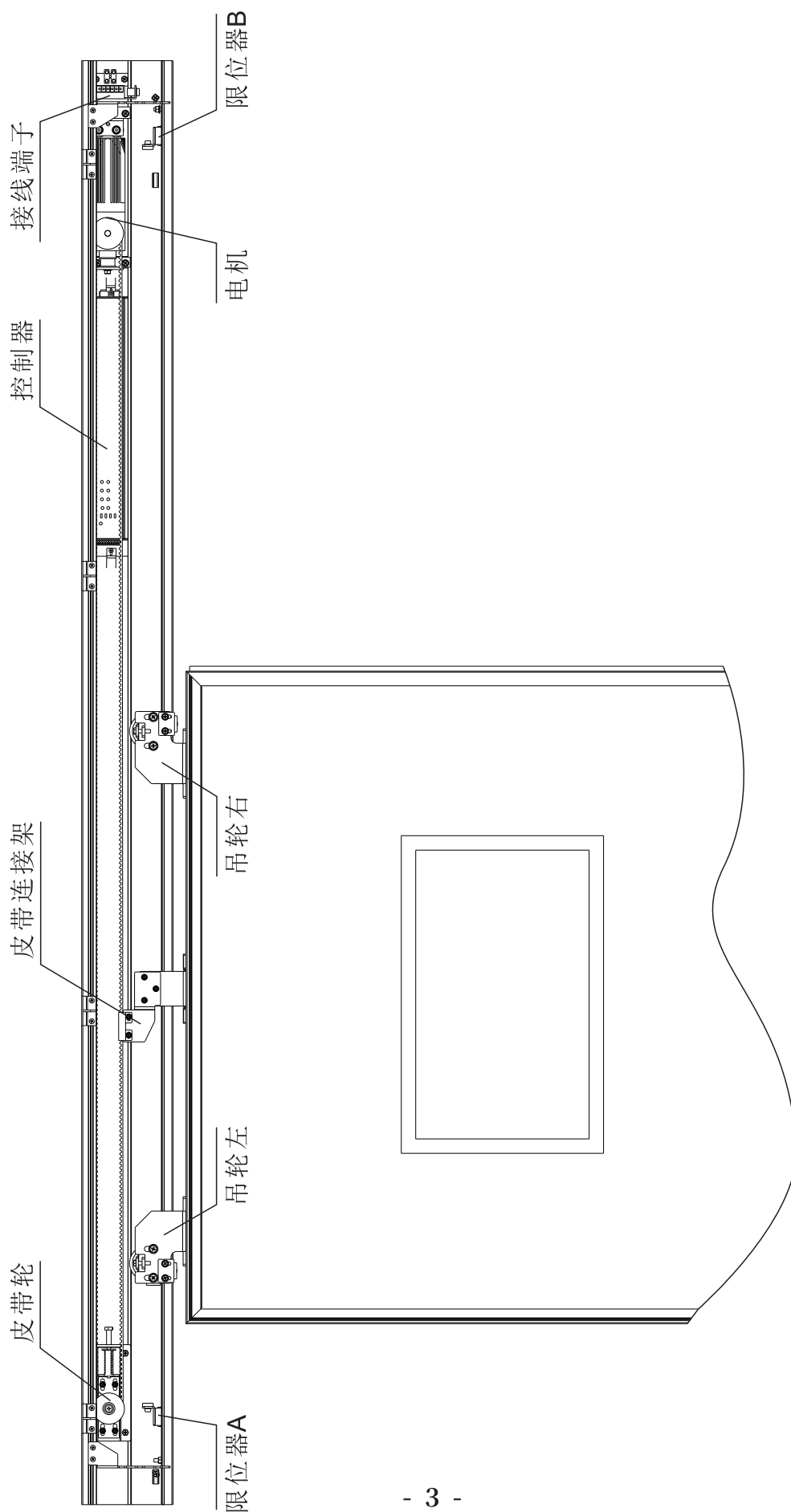
无意中造成的损坏情形:

- 1、进水 (大雨或清洁时进水)。
- 2、电钻打坏 (顶部钻盖板时打穿下来)。
- 3、调试, 没有用专用小螺丝刀, 调坏了电位器 (错选用大号的螺丝刀)。
- 4、接错电源线 (220V接到其他12V的端子内)。
- 5、接线松散, 引起断路 (2根220V的裸线, 粘在一起)。
- 6、高空坠落到地上 (摔坏)。

常现不合理的情形:

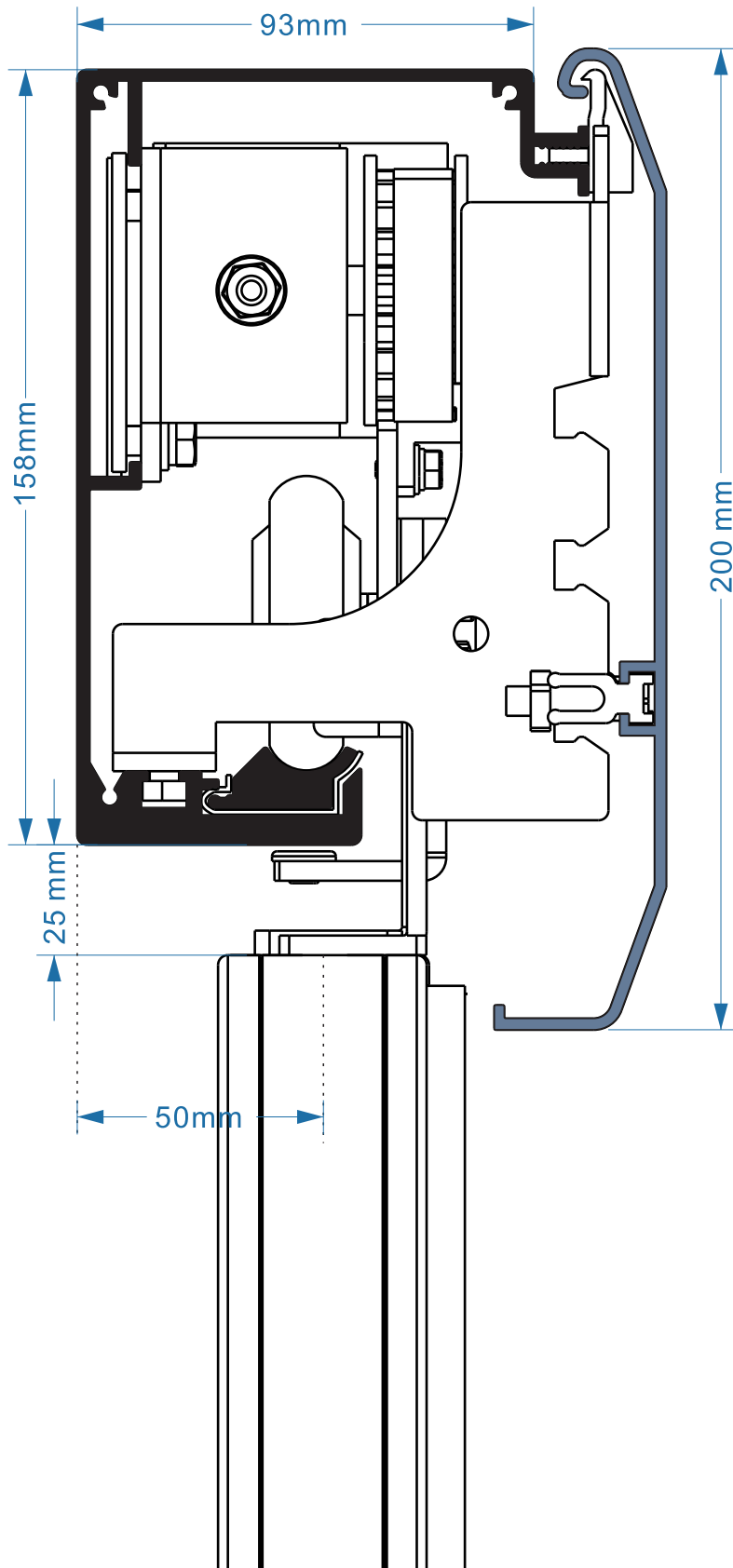
- 1、接线脱落, 造成卡轮 (通常是感应器的信号线);
- 2、门体超重 (超高或超宽);
- 3、结构变形, 过了一段时间, 卡住门 (横框和门体焊接不够牢固)。
- 4、滑轮有异物, 从导轨上粘到的 (电钻下来铝削丝, 容易粘上去)。

装配部件的位置



轨道, 吊件截面图

导轨截面图



产品特点

系列特点

- 微电脑智能控制和先进的机械制造。
- 自动调整门扇运行状态,必要时可人工调整。
- 开、闭平顺,噪音低。
- 直流无刷电机,使用寿命长。
- 双门互锁和电子锁功能,支持多种门禁系统。
- 轻重两用,承载能力大。
- 安装简便。

技术指标

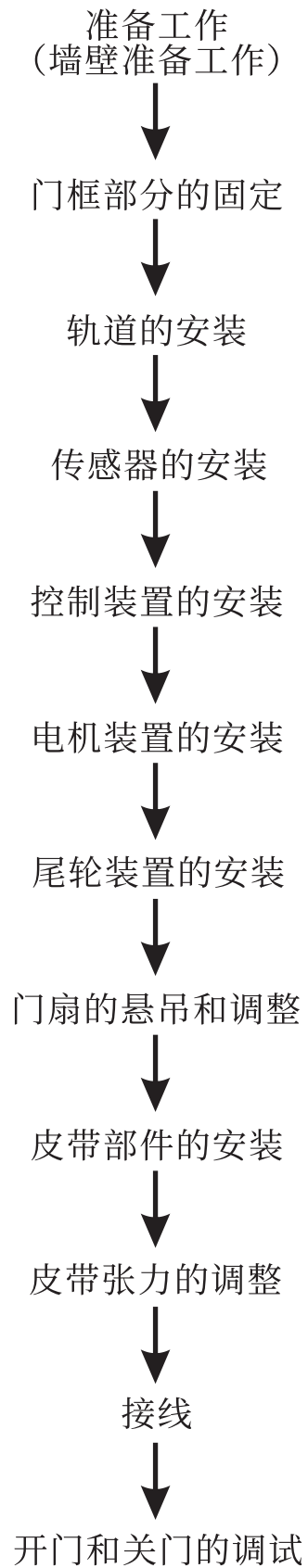
规格	系列	
门体型式	单开式	双开式
门扇重量	最大300KG	最大180KG*2扇
门扇宽度	DW=400-3000mm	DW=400-2000mm
净空结构宽度	W=400-3000mm	W=400-2000mm
安装方式	表面安装	
电源电压	AC110-220V, 50Hz	
开门运行速度	15-50cm/s(可调)	
关门运行速度	13-50cm/s(可调)	
开放时间	0-10S(可调)	
手动推力	<50N	<50N
电机	DC24V,80W(直流无刷)	
工作环境温度	-20°C-+50°C	

装箱零部件一览表

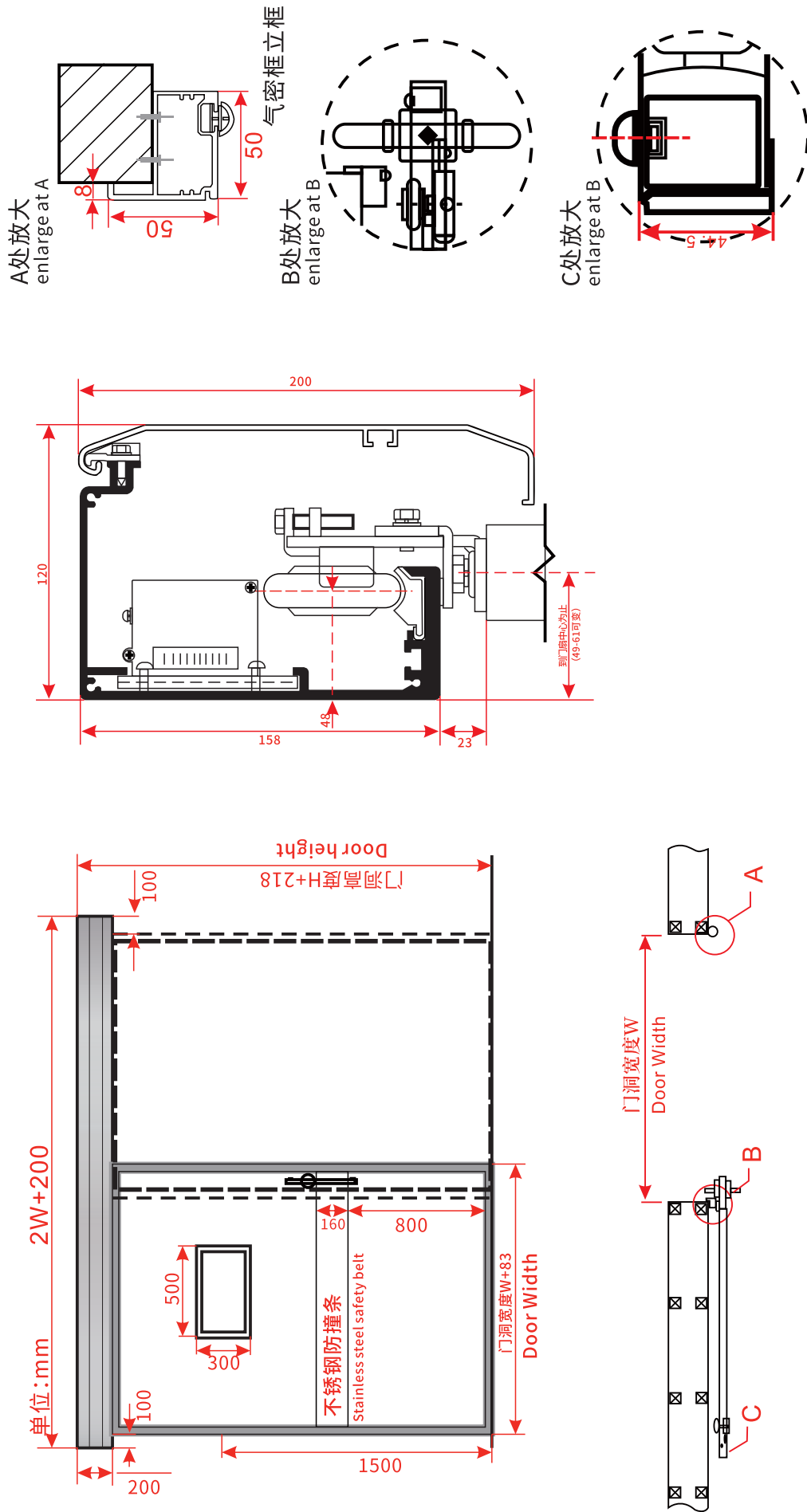
主机装置零部件

品名	示意图	数量	
		单开式	双开式
电机装置(方版)		1	1
电机装置(圆版)		1	1
控制器		1	1
尾轮装置		1	1
接线端子		1	1
吊件装置		2	4
皮带夹		1	2
限位器		2	2
皮带		1	1
止摆器		1	2
螺丝包		1	1
粘贴标志		1	1
施工说明书 合格证 质保书		1	1

安装流程图



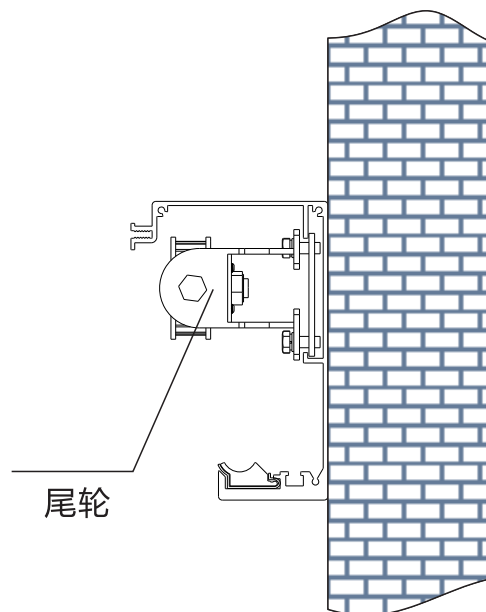
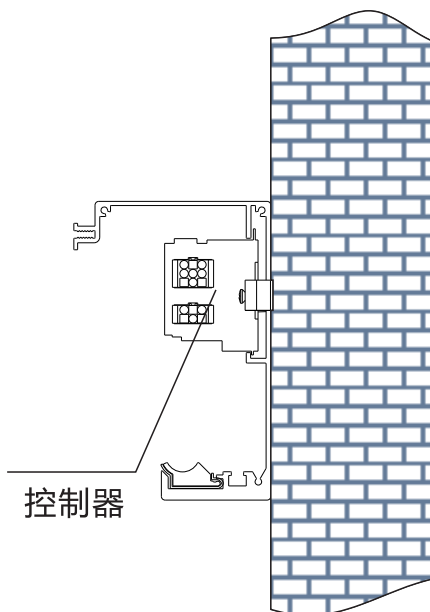
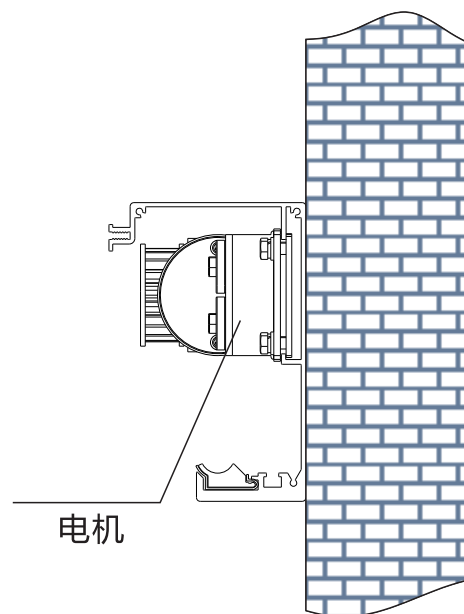
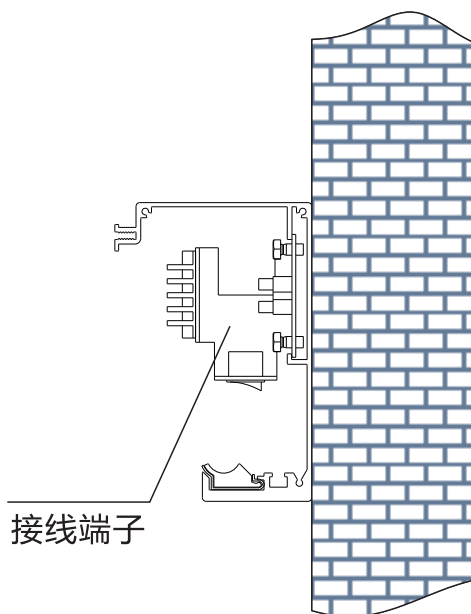
气密门技术图纸



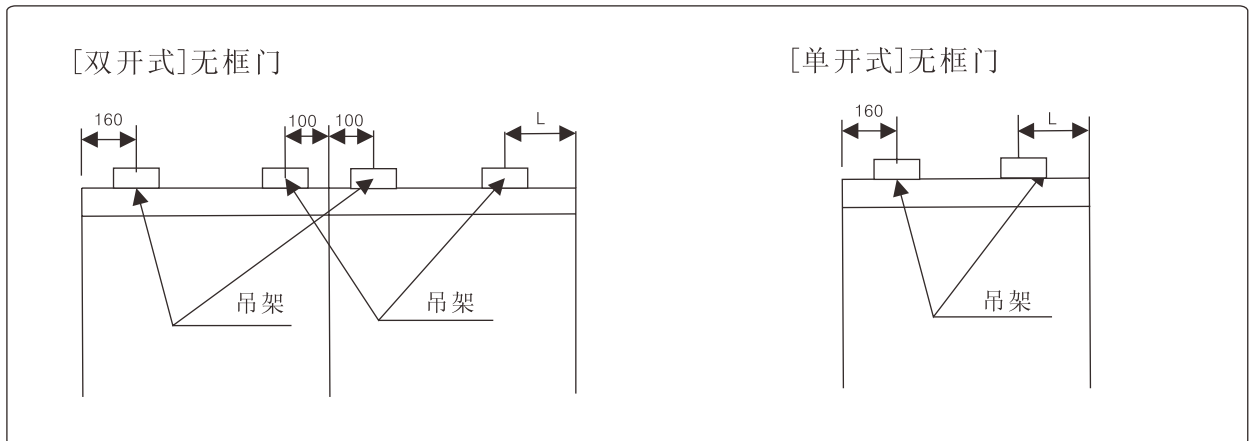
各部件的安装

安装开关板组件、电机组件、控制器组件、尾轮组件时，用特制螺栓把它们装在副导轨上相应方槽位置处

- 1) 先把用于固定电源开关板、电机组件、控制器组件和尾轮组件的特制螺栓从副导轨两端卡入副导轨相应方槽之中；
- 2) 待特制螺栓放置在副导轨方槽合适位置后，再分别将上述组件用外六角螺母M6、 $\phi 6$ 平弹垫固定。



吊件的安装



注意：L大于或者等于190；

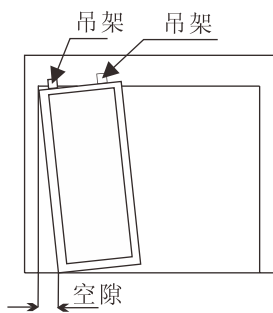
100W方电机或者韩版原电机吊轮均可从电机下放过，故安装无差别

注意：一、安装时应使吊架装置的滑轮中心与门扇成完全平行状态。如不平行，会缩短滑轮寿命。

二、请勿碰撞发动机箱内部零件及导轨。否则，会造成零件发生故障、滑轮寿命减短，产生噪音等异常。

门扇的安装和调整

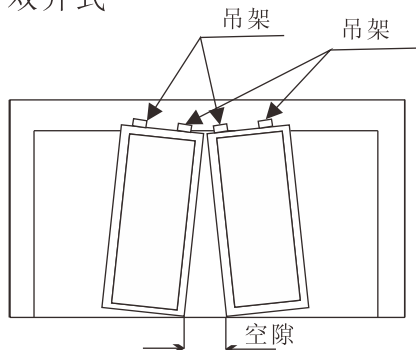
单开式



如左图,如果门扇无法水平地安装时可将门扇吊挂着进行安装调整。

- 1、松开固定吊架用的螺母。
- 2、利用调整螺栓进行高度调整。
顺时针方向旋转,门上升。
逆时针方向旋转,门下降。

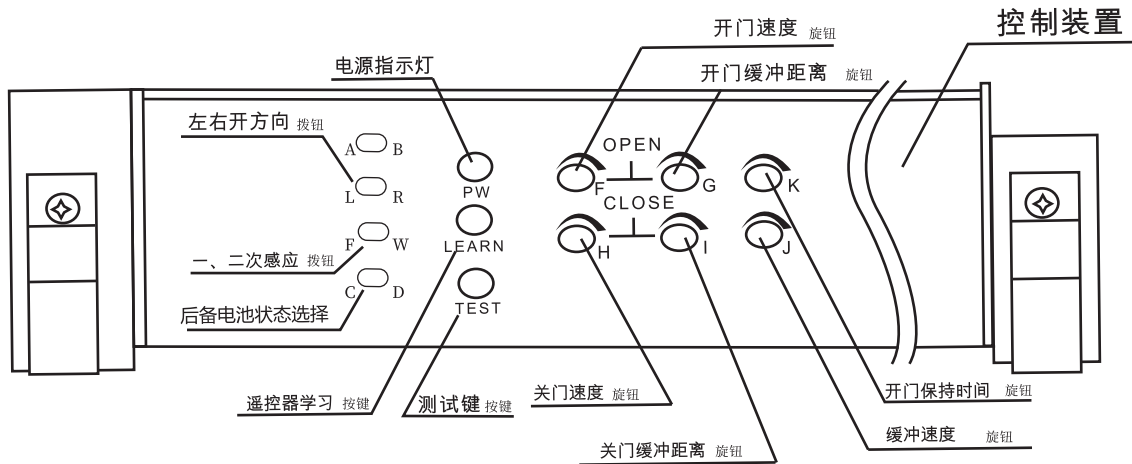
双开式



- 3、拧紧固定吊架用的螺母。

- 4、在确认了与发动相箱下部间的间隙后将吊架防脱装置确实安装上去,间隙为0.5mm。

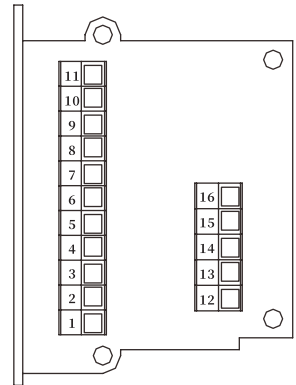
控制器与接线端子的介绍



A/B--电池 正常/断电常开
L/R--开门方向
F/W--二/一次感应
C/D--关门上锁/不上锁
TEST--测试键
LEARN--学习键

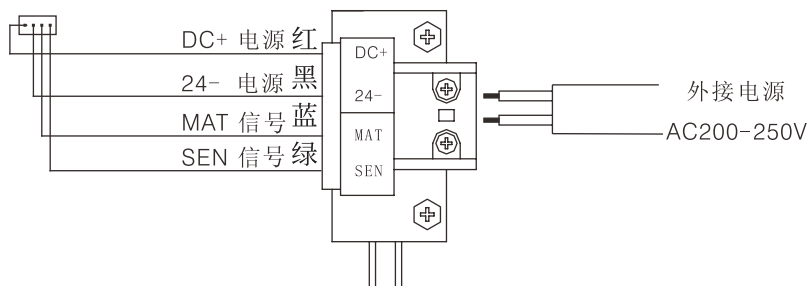
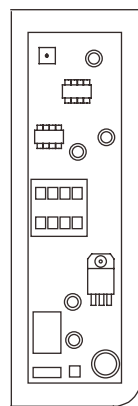
F--开门速度
G--开门缓冲距离
H--关门速度
I--关门缓冲距离
J--缓冲速度
K--开门保持时间

- 11、地线
- 10、安全光线
- 9、感应信号
- 8、互锁输出
- 7、互锁输入
- 6、门禁电源
- 5、地线
- 4、+12V电源
- 3、地线
- 2、后备电池
- 1、电锁



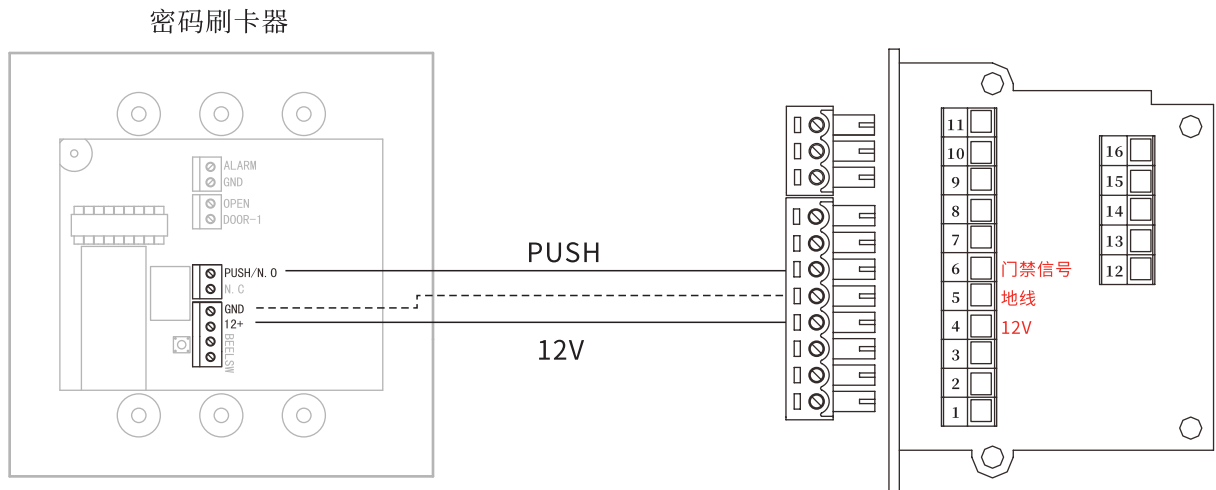
传感器的连接

传感器



门禁刷卡器(选配件)的连接

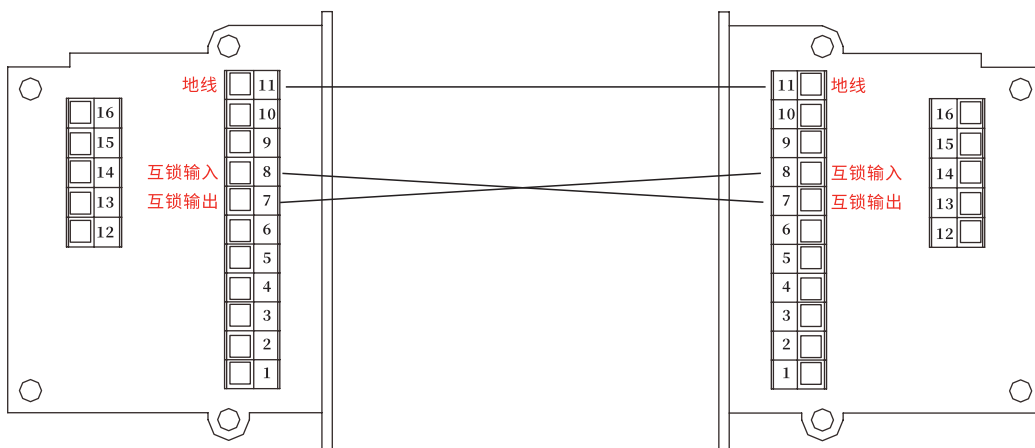
- 1、所有接线操作应在断电情况下进行。
- 2、接门禁刷卡器要注意正负极。
- 3、这时要接无源输出的刷卡器,如果是有源输出刷卡器请改为无源输出。最好请从本公司购买。



注意:如果门禁功率大于2.4W需要从外界提供12v直流电源,切不可从自动门控制器系统取12V电源,因为那样负载过大会导致控制器烧坏。

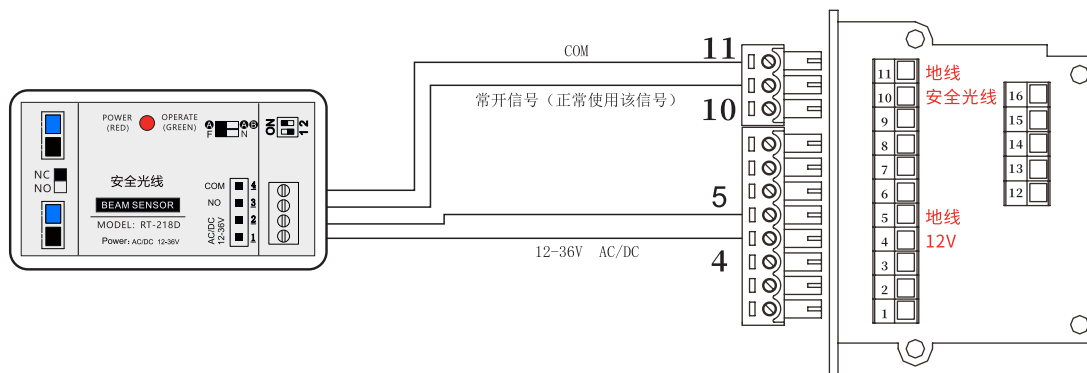
双门互锁连接

双门互锁连接图



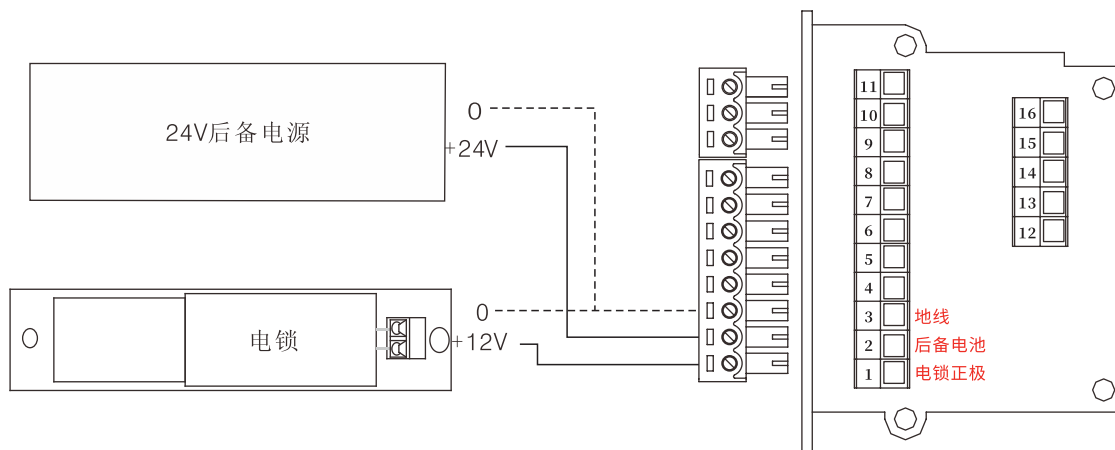
安全光线(选配件)的连接

注意:所有接线操作均须在断电情况下才能进行。

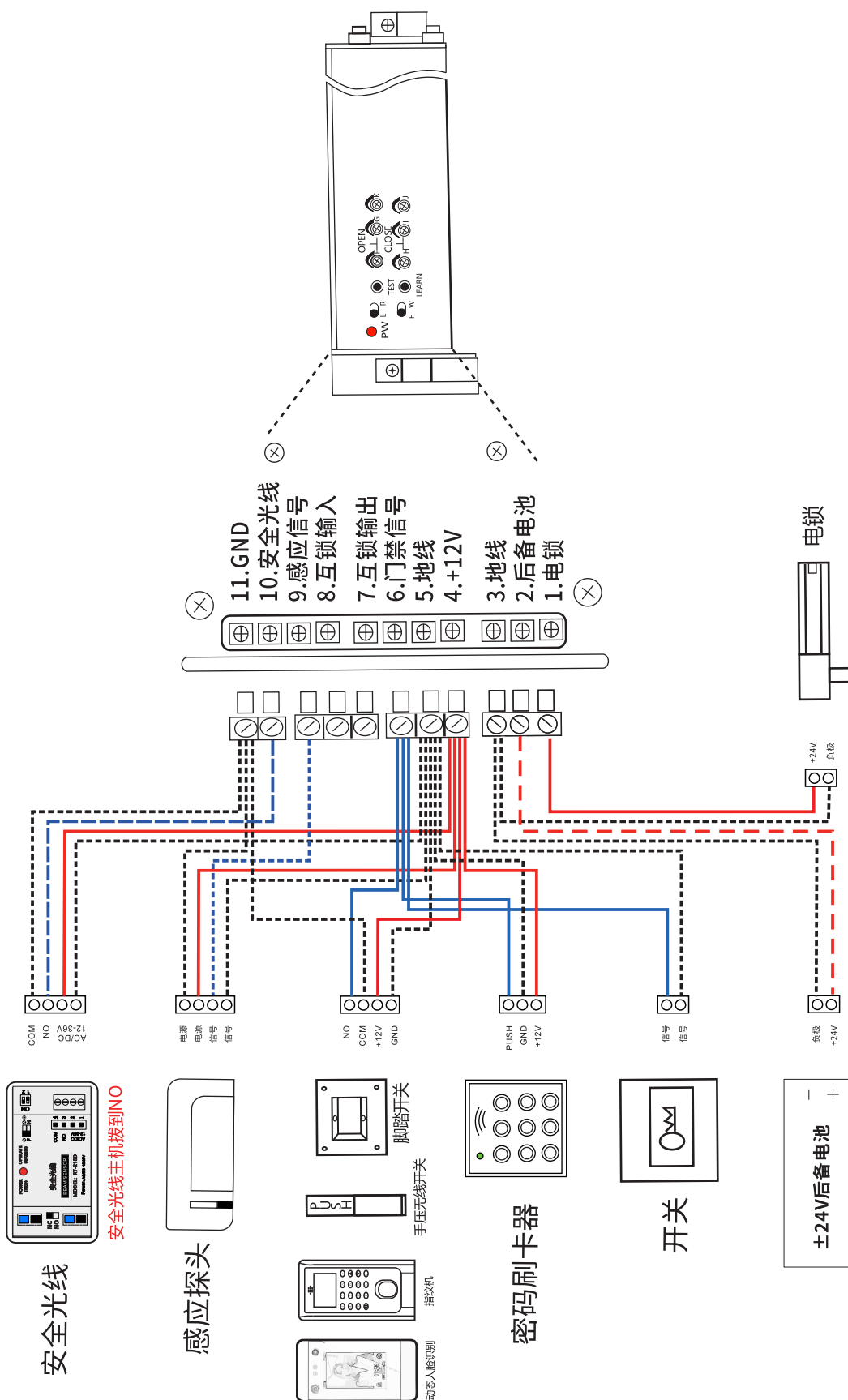


后备电源与电锁(选配件)的连接

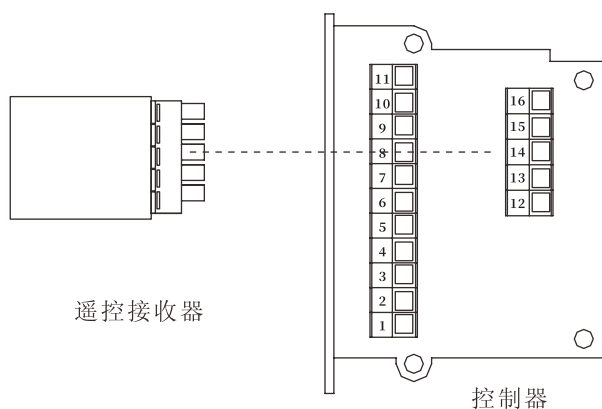
注意:所有接线操作须在断开电源下进行。
电锁工作电流小于200mA启动电流小于800mA
接后备电源时注意正负极,具体操作如下图



门禁配件的连接(总)



遥控器(选配件)的安装



1、按图示方向插到控制器端板上。

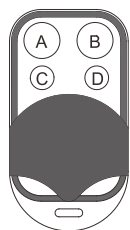
2、注意插头的方向。

注意： 连接不良会造成动作不畅。

遥控器与控制器对码说明:

1.清空:长按对码按钮,直到听不到蜂鸣器声音,松开按钮

2.对码:拖按对码按钮,蜂鸣器鸣叫。这时按下遥控器上任意按键,蜂鸣器停止鸣叫,说明对码成功。使用遥控器时,蜂鸣器会鸣叫2秒。



遥控发射器

注意:所有接线操作须在断开电源下进行。

在通电前将遥控器插在遥控器专用插座上,注意方向。

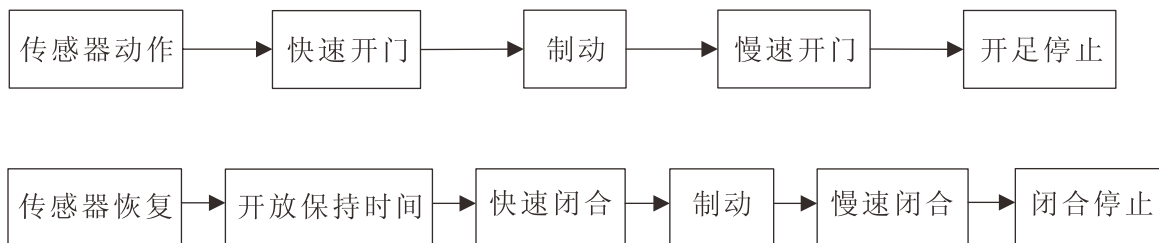
A:正常 B:常闭 C:半开 D:常开

连接不良会造成运作不良

动作过程说明

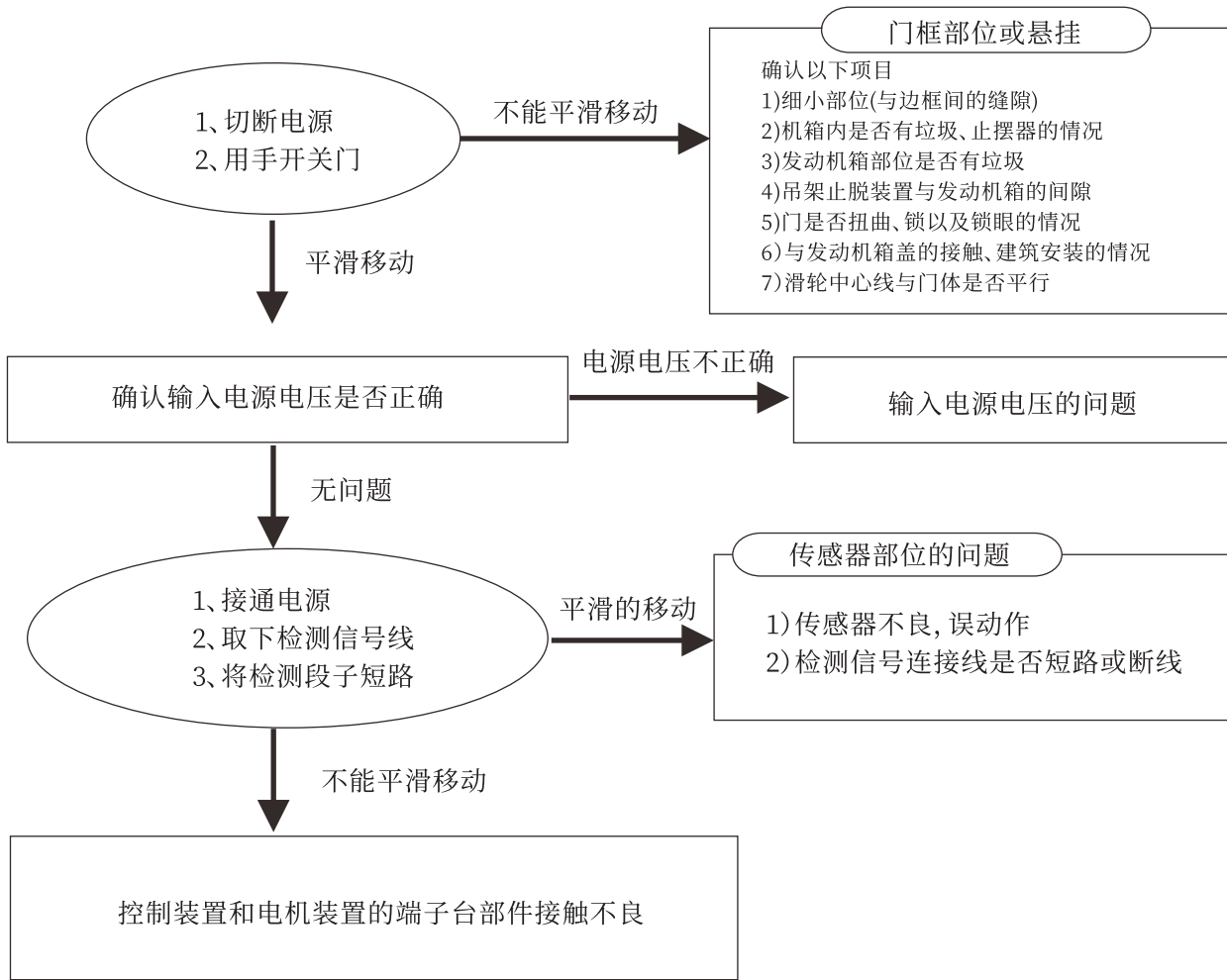
1、接通电源、本系统从门的开门状态进行初始程序,门朝关门方向低速运行,遇到关门止动器,门停止运行。

2、正常运转时门扇按如下规律运行。



注意： 当使用电子锁时,多功能控制器(选配件)可选择多种设定方式,根据不同需要选择出入方式。

故障排除



故障状态	原因	确认事项	处理
门开关时不流畅	<ul style="list-style-type: none"> ●开启或关闭速度设定太慢 ●缓行距离设定值太大, 直观感觉不流畅 ●关门时有人碰到门扇, 造成异常模式 ●行走阻力太大 	确认开闭的速度快慢 缓行距离的大小 切断电源、用手开门 确认发动机箱内有无垃圾 确认是否由手正摆器的破或松动使其接触到导道和锁眼 确认是否有障碍物	调整快慢 调整大小 通过人的出入等使传感器工作, 让门暂时关闭 清除垃圾 将锁固定好 正确安装止摆器 清除障碍物
门扇过紧	缓行速度过快 缓行速度太小		设定慢速 增加唤醒速度

故障排除(续)

故障状态	原因	确认事项	处理
门不操作	<ul style="list-style-type: none"> ●电源未接通 ●门被锁 ●导轨内有垃圾 ●电气连接接触不良 ●双门互锁方式 ●阻力过大、自动门处于保护状态 ●控制器缓行速度设定值太低 	查看断路器、电机装置的电源开关 确认门是否被锁上 关电源确认门是否平滑移动 连接器出现问题	接通电源 打开门锁 清除垃圾 检查连接器,使其接触良好 等待另一门扇关闭 断电后检查门阻力 顺时针方向缓慢旋转旋钮,幅度太大容易发生撞门现象
门无法开全	<ul style="list-style-type: none"> ●处于半开模式 	确认全半开切换开关	切换全开模式
门不关闭	<ul style="list-style-type: none"> ●传感器持续工作 ●辅助光线感应器持续工作 ●检测信号线短路 	检测范围内有引起误动作物品 检测范围内无引起误动作物品 确认受光器是否有脏物 光轴是否偏离 确认拆下从端子台过来的控制信号线后门扇是否关闭	清除造成误动作的物品 更换传感器清除受光器内的脏物 调整光轴 调换信号线
门会自动打开	<ul style="list-style-type: none"> ●传感器误动作 检测区内是否有移动物体 门附近有发出强烈电波 与其他传感器的检测区重叠 检测区内有日光灯 传感器不良	检查 检查 检查 检查 传感器有反跳现象	把移动物体从检测区移开 把发出强烈电波的机械移开 转换防干扰开关 把日光灯从检测区内移开 更换传感器
门相撞厉害	<ul style="list-style-type: none"> ●有明显减速,但撞力过大 ●皮带过松 ●开门无减速 ●关门无减速 		逆时针方向缓慢旋转旋钮(J) 调节皮带张紧力 顺时针方向旋转开门缓行距离(G) 顺时针方向旋转关门缓行距离(I)

